

## О МНОЖЕСТВЕ ЗНАЧЕНИЙ РЕШЕНИЙ ХОРДОВОГО УРАВНЕНИЯ ЛЁВНЕРА<sup>1</sup>

А. В. Жердев (Саратов, Петрозаводск, Россия)

jerdevandrey@gmail.com

Рассмотрена задача описания множества  $\{g(i, T)\}$  значений решений хордового уравнения Лёвнера с ограничением на управляющую функцию  $|\lambda(t)| \leq c$ . Используются методы оптимального управления и принцип Понтрягина.

*Ключевые слова:* множество значений, уравнение Лёвнера, принцип максимума Понтрягина.

## ON A VALUE RANGE OF SOLUTIONS TO THE CHORDAL LOEWNER EQUATION<sup>1</sup>

A. V. Zherdev (Saratov, Petrozavodsk, Russia)

jerdevandrey@gmail.com

We consider a value range  $\{g(i, T)\}$  of solutions to the chordal Loewner equation with the restriction  $|\lambda(t)| \leq c$  on the driving function. We use reachable set methods and the Pontryagin maximum principle.

*Keywords:* Value range, Loewner equation, Pontryagin maximum principle.

Одной из типичных задач геометрической теории функция является проблема отыскания множества значений  $\{f(z_0)\}$  для различных классов аналитических функций.

Обозначим  $\mathbb{H} = \{z : \text{Im } z > 0\}$ ,  $\mathcal{H}(T)$ ,  $T > 0$  - класс всех конформных отображений  $g : \mathbb{H} \setminus K \rightarrow \mathbb{H}$ , нормированных в окрестности бесконечности соотношением  $g(z) = z + \frac{2T}{z} + O(|z|^{-2})$ . Здесь  $K \subset \mathbb{H}$  - так называемый "хал" (hull), это означает что  $K = \mathbb{H} \cap \bar{K}$  и  $\mathbb{H} \setminus K$  есть односвязная область. Решения хордового уравнения Лёвнера

$$\frac{dg(z, t)}{dt} = \frac{2}{g(z, t) - \lambda(t)}, \quad g(z, 0) = z, \quad t \geq 0, \quad (1)$$

где  $\lambda(t)$  - вещественнозначная непрерывная функция (управляющая функция), образуют всюду плотный подкласс в классе  $\mathcal{H}(T)$ . Таким образом, проблема отыскания множества значений  $\{g(z_0) : g \in \mathcal{H}(T)\}$ ,  $z_0 \in \mathbb{H}$ , сводится к описанию множества  $\{g(z_0, T)\}$  достижимости уравнения (1). Без потери общности можно положить  $z_0 = i$ . Множество

$$D(T) = \{g(i, T) : g \text{ решение (1)}\}$$

<sup>1</sup>Работа выполнена при финансовой поддержке Российского научного фонда (проект № 17-11-01229).

<sup>1</sup>The article is done with the financial support of the Russian Science Foundation (project no. 17-11-01229).

было описано в работе [1]. Продолжая это исследование, мы рассматриваем задачу описания множества значений

$$D_c(T) = \{g(i, T) : g \text{ решение (1), } |\lambda(t)| \leq c\},$$

таким образом, мы добавили ограничение  $|\lambda(t)| \leq c$ . Мы используем методы теории оптимального управления и принцип максимума Понтрягина в качестве основных инструментов для решения указанной задачи (см., например [2, 3]).

Хотя множество  $D(T)$  было описано в [1], мы приводим другое описание  $D(T)$  в декартовых координатах  $(X, Y)$ .

**Теорема 1.** *Граница области  $D(T)$ ,  $T > 0$  может быть задана уравнением*

$$2X^2 = \log Y(1 - 4T - Y^2). \quad (2)$$

Легко видеть, что при  $T \leq \frac{1}{4}$  область  $D(T)$  ограничена и ее граница пересекает мнимую ось в точках  $y = \sqrt{1 - 4T}$ ,  $y = 1$ . С этого момента мы будем рассматривать только этот случай.

Можно показать, что все точки некоторой дуги на  $\partial D(T)$  в окрестности точки  $(0, \sqrt{1 - 4T})$  доставляются управляющими функциями со значениями в интервале  $[-c, c]$ , следовательно это дуга лежит на границе  $\partial D_c(T)$ . Это утверждение содержится в следующей теореме.

**Лемма 1.** *Сегмент границы  $\partial D_c(T)$  задается уравнением (2),  $Y \in [1 - 4T, Y_0]$ , где  $Y_0$  - решение одного из уравнений:*

$$2c^2 \log Y + Y^2 = 1 - 4T, \quad c^2 \geq T - \frac{1 - e^{-4}}{4}, \quad (3)$$

$$\frac{2c^2 \log Y}{(1 + \log Y)^2} + Y^2 = 1 - 4T, \quad c^2 \leq T - \frac{1 - e^{-4}}{4}. \quad (4)$$

Заметим, что если  $c^2 = T - \frac{1 - e^{-4}}{4}$  оба уравнения (3), (4) имеют общий корень  $Y_0 = e^{-2}$ .

Следующая теорема описывает искомое множество  $D_c(T)$  при условии  $c^2 \geq T - \frac{1 - e^{-4}}{4}$ .

**Теорема 2.** *Пусть  $c^2 \geq T - \frac{1 - e^{-4}}{4}$ ,  $T \leq \frac{1}{4}$  и пусть кривые  $l_1 - l_4$  определены следующим образом:*

1. Кривая  $l_1$  задана уравнением (2),  $Y \in [1 - 4T, Y_0]$ ,  $Y_0$  единственное решение (3).

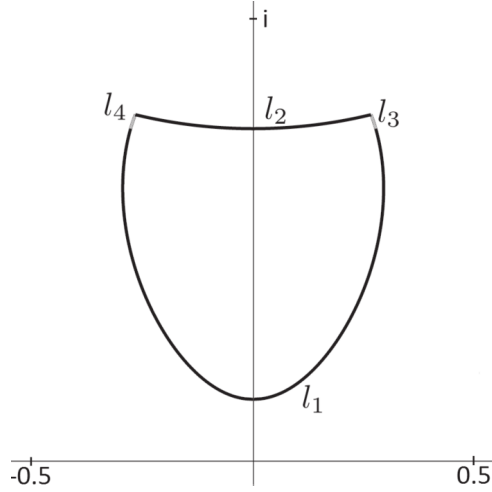


Рис. 1: Граница множества значений  $D_c(T)$ ,  $T=0.245$ ,  $c=1$

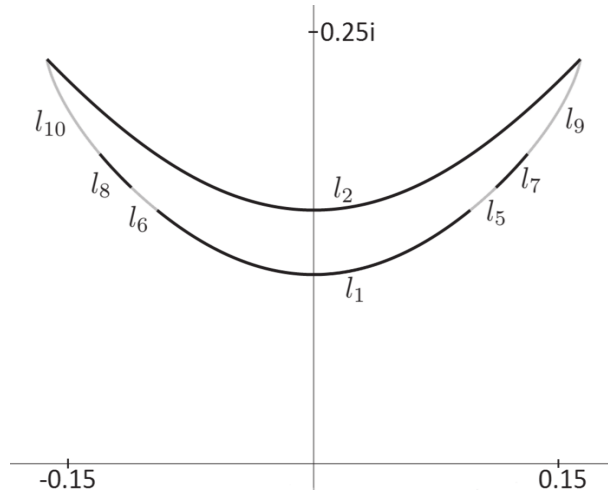


Рис. 2: Граница множества значений  $D_c(T)$ ,  $T=0.247$ ,  $c=0.05$

2. Кривая  $l_2$  задана решениями  $(X, Y)$ ,  $X + iY = z$ ,  $\mu \in [0, 1]$  уравнения

$$z^2 + 1 - 2c(2\mu - 1)(z - i) + 8\mu c^2(\mu - 1) \ln \frac{z + c(2\mu - 1)}{i + c(2\mu - 1)} = 4T.$$

3. Кривая  $l_3$  задана системой

$$\begin{cases} 2p^2 \log \frac{Yp}{c} + Y^2 - p^2 = 1 - 4T - c^2, \\ X = -c + p(1 - \log \frac{Yp}{c}), \end{cases} \quad (5)$$

где  $p \in [c, p_0]$  и

$$p_0 = \sqrt{\frac{1}{2}(\sqrt{(4T + c^2 - 1)^2 + 4c^2} + (4T + c^2 - 1))}.$$

Кривая  $l_4$  симметрична кривой  $l_3$  относительно мнимой оси.

В случае, если уравнение

$$-4pc + \frac{c^2}{p^2} \exp\left(-\frac{4c}{p}\right) - p^2 = 1 - 4T - c^2 \quad (6)$$

имеет два различных решения  $p_1 < p_2$  в интервале  $(c, p_0)$  мы также определим кривые  $l_5 - l_{10}$ .

4. Кривая  $l_5$  задана системой (5),  $p \in [c, p_1]$ . Кривая  $l_6$  симметрична  $l_5$  относительно мнимой оси.

5. Кривая  $l_7$  задана системой

$$\begin{cases} 4cp + (X - c)^2 - Y^2 - 4T = c^2 - 1, \\ -p \log \frac{(X - c)Y}{c} = 2c, \end{cases}$$

где  $p \in [p_1, p_2]$ . Кривая  $l_8$  симметрична  $l_7$  относительно мнимой оси.

6. Кривая  $l_9$  задана системой (5),  $p \in [p_2, p_0]$ . Кривая  $l_{10}$  симметрична  $l_9$  относительно мнимой оси.

Возможны два случая:

(1)  $D_c(T)$  ограничена кривыми  $l_1, l_2, l_5 - l_{10}$ , если (6) имеет два различных решения  $p_1 < p_2$  в интервале  $(c, p_0)$ .

(2)  $D_c(T)$  ограничена кривыми  $l_1 - l_4$ , если (6) имеет не более одного решения в интервале  $(c, p_0)$ .

## СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

- [1] Prokhorov D., Samsonova K. Value range of solutions to the chordal Loewner equation. // J. Math. Anal. Appl. 2015. Vol. 428, № 2. P. 910–919.
- [2] Prokhorov D. Sets of values of systems of functionals in classes of univalent functions. // Mat. Sb., 1990. Vol. 181, № 12. P. 1659–1677. English translation: Math. USSR Sb. 1992. Vol. 71, № 2. P. 499–516.
- [3] Prokhorov D. Reachable Set Methods in Extremal Problems for Univalent Functions. Saratov : Saratov Univ. 1993.